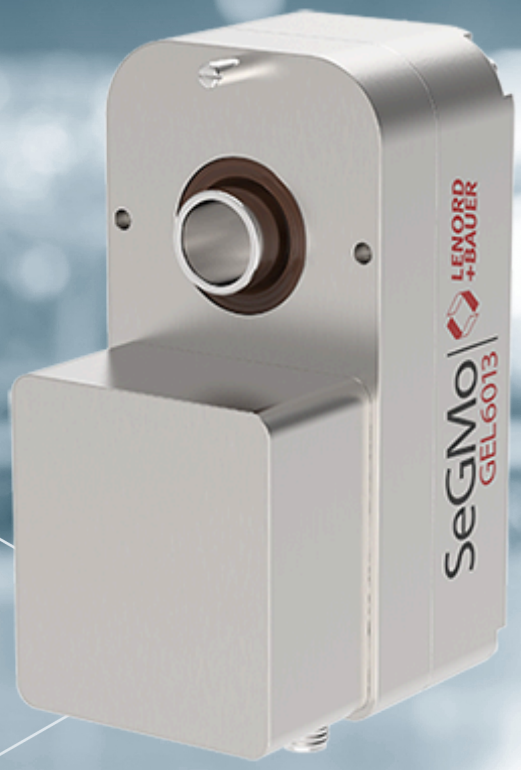
Made in Germany

www.lenord.de



Technische Information

GEL 6013

SeGMo-Positioning

Kompakter Positionierantrieb für beengte Einbausituationen mit Durchgangshohlwelle

D-01T-6013 | Stand 2026-10-26

PROFINET EtherNet/IP EtherCAT IO-Link cULus In Vorbereitung/ In preparation

LENORD +BAUER
Finding solutions. Founding trust.

Bewegungssensorik und integrierte Antriebstechnik

SeGMo-System

Das SeGMo-System ist geeignet zur effizienten Integration mehrerer Positionierantriebe und Positionsanzeigen in eine Maschine oder Anlage.

Das System besteht aus folgenden Komponenten:

- SeGMo-Positioning:
  Positionierantrieb zur vollautomatischen Formateinstellung
- SeGMo-Assist:
  Positionsanzeige für manuelle Verstellvorgänge
- SeGMo-Lib:
  Vorgefertigte Funktionsbausteine zur Integration in die Anlagensteuerung
- SeGMo-Support Tool:
  Software zur erweiterten Inbetriebnahme und Konfiguration
- SeGMo-ImgConv Tool:
  Tool zur Konvertierung von Bilddateien in Piktogramme für SeGMo-Assist
- SeGMo-Service Tool:
  Software zur erweiterten Inbetriebnahme und Konfiguration von Industrial-Ethernet-Schnittstellen

SeGMo-Positioning

Die Positionierantriebe sind komplette mechatronische Systeme mit batterielosem Multiturngeber, Getriebe und Motor sowie integrierter Leistungs- und Steuerungselektronik. Diese bieten wir auch für den Standalone-Einsatz an. Mit Nenndrehmomenten bis 18 Nm [13,28 ft•lbf] decken sie den für Sekundärachsen typischen Leistungsbereich ab.

SeGMo-Assist

Die Positionsanzeigen erleichtern manuelle Verstellvorgänge durch die Anzeige von Soll- und Istpositionen. Es stehen Produkte für rotatorische und lineare Applikationen zur Verfügung. Ein weiteres Produkt ohne Messsystem unterstützt den Bediener zum Beispiel beim Format- oder Werkzeugwechsel.

SeGMo-Positioning

6109 6110 6113



6008 6009 6013



SeGMo-Assist

SEPODR SEPODL SEHMI



SEROT SELIN



PROFIBUS CANopen EtherNet/IP EtherCAT ETHERNET POWERLINK PROFINET sercos the automation bus Modbus IO-Link

Überblick Positionierantrieb

Allgemeines

Der SeGMo-Positioning bildet eine kompakte mechatronische Einheit, bestehend aus einem 32-Bit-Mikroprozessor, einer kompakten Leistungsendstufe, einem Schrittmotor und einem leistungsfähigen Getriebe sowie einem magnetisch-absoluten Multiturngeber.



Merkmale

- Nenndrehmoment 10 Nm [7,38 ft•lbf]
- Aluminiumgehäuse
- Betriebstemperaturbereich
  -10 °C ... +55 °C [14 °F ... 131 °F]
- Schrittmotor
- Batterieloser magnetisch-absoluter Multiturngeber
- Schutzart IP 65
- Integrierte Kommunikationsschnittstellen
  EtherCAT; IO-Link; EtherNet/IP; PROFINET IO / RT
- Wahlweise mit Haltebremse
- cULus Component Recognition (In Vorbereitung)

Vorteile

- Extrem kompakt für beengte Einbausituationen
- Überwachungseinrichtungen zur Unterstützung des störungsfreien Betriebs
- Nach Einschalten der Spannungsversorgung direkt einsetzbar durch absolute Positionserkennung des magnetisch-absoluten Multiturngebers
- Elektrisch wartungsfrei
- Wartungsfreies Getriebe durch Dauerfettschmierung

Einsatzgebiete

- Verpackungsmaschinen
- Nahrungsmittel- und Abfüllanlagen
- Holz- und Kunststoffbearbeitungsmaschinen
- Allgemeiner Maschinen- und Anlagenbau

Alle in diesem Dokument genannten Warenzeichen/Marken sind Eigentum der jeweiligen Inhaber. Geschützte Warenzeichen/Marken sind in diesem Dokument nicht als solche gekennzeichnet.

Beschreibung

Allgemeine Beschreibung

Der Positionierantrieb gehört zur Produktgruppe SeGMo-Positioning und ist eine Komponente des SeGMo-Systems. Er ist eine intelligente Verstelleinheit zur Montage an ein Maschinenwellenende oder Anbau an eine Maschinenwelle oder Spindel.

Der Positionierantrieb setzt empfangene Fahrbefehle in eine mechanische Drehbewegung um und treibt so eine Maschinenwelle an. Ein Mitdrehen des Positionierantriebs mit der Maschinenwelle wird durch eine Schaftschraube verhindert.

Aufbau

Der Positionierantrieb benötigt zwei Versorgungsspannungen. Die Versorgungsspannung Logikkreis versorgt die Steuerungselektronik und die Versorgungsspannung Leistungskreis versorgt die Leistungselektronik für den Motor.

Die optionale Haltebremse garantiert auch bei Schock-und Vibrationsbelastungen, insbesondere bei vertikalen Maschinenwellen, einen zuverlässigen Halt.

Der Positionierantrieb erfordert den Anschluss einer Funktionserdungsleitung. Der Anschluss erfolgt über einen Flachstecker. Wir empfehlen einen Leitungsquerschnitt von 4 mm² [12 AWG].

Über den Servicestecker kann der Positionierantrieb mit einem PC verbunden werden. Für den Anschluss an einen PC ist ein USB-Service-Adapter ZB60X01 (USB-C) und ein USB-Kabel erforderlich.

Standalone-Einsatz

Der Positionierantrieb ist für den Standalone-Einsatz vorgesehen und kann direkt an eine Anlagensteuerung angeschlossen werden. Positionierantriebe mit Anschlusstechnik **ST** unterstützen Industrial-Ethernet-Protokolle und Positionierantriebe mit Anschlusstechnik **SA/SL** unterstützen IO-Link.

Bei Positionierantrieben mit Kommunikationsschnittstelle **EC/IP/RT** kann die Schnittstellen-Konfiguration mit dem Taster S1 auf Werkseinstellung zurückgesetzt werden. Alternativ kann die Schnittstellen-Konfiguration mit dem SeGMo-Service Tool auf Werkseinstellung zurückgesetzt werden.

SeGMo-Service Tool

Das SeGMo-Service Tool bietet folgende Funktionen:

- Kommunikationsschnittstelle **IP**:
  - IP-Adresse einstellen. (Netzwerkverbindung)
- Kommunikationsschnittstelle **- -**:
  - Industrial-Ethernet-Schnittstelle konfigurieren. (Netzwerkverbindung und USB-Verbindung)
- Kommunikationsschnittstelle **EC, IP, RT**:
  - Schnittstellen-Konfiguration auf Werkseinstellung zurücksetzen. (USB-Verbindung)

Magnetisch-absoluter Multiturngeber

Ein magnetisch-absoluter Multiturngeber macht Referenzfahrten nach einem Spannungsausfall oder „NOT-HALT“ überflüssig. Durch den batterielosen Multiturngeber erkennt der Positionierantrieb seine Position nach Einschalten der Spannungsversorgung und ist direkt einsatzbereit.

Im ausgeschalteten Zustand kann die Abtriebswelle um ±109 Umdrehungen verstellt werden, ohne dass die Absolutposition verloren geht.

Der Multiturngeber widersteht hohen Schock-/ Vibrationsbelastungen.

Betriebsarten

Der Positionierantrieb ist **nicht** für den Dauerbetrieb bei Nenndrehmoment ausgelegt.

Der Positionierantrieb ist für den Kurzzeitbetrieb bei Nenndrehmoment ausgelegt. Folgende Intervalle sind gültig für eine Einschaltdauer (ED) von

- ED = 25 % bei 100 % Lastmoment, Nennbetriebsart S2 „Basiszeit 4 Minuten: Einschaltdauer (ED) = 1 Minute, Pausendauer (PD) = 3 Minuten“

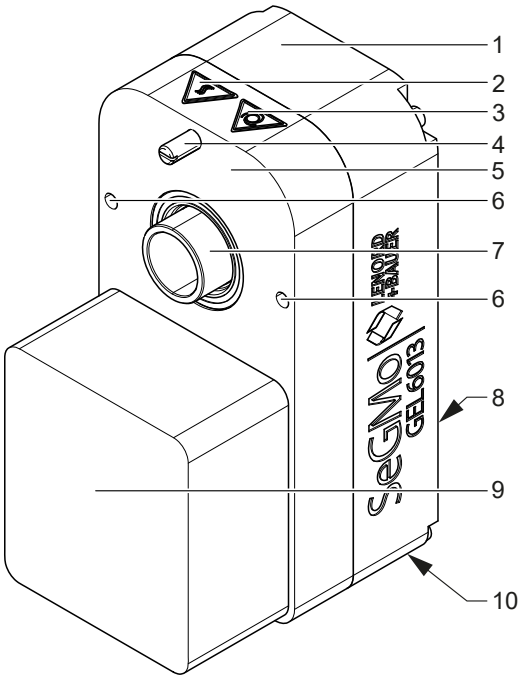
Andere Betriebsarten sind durch eine Temperaturüberwachung sowie eine einstellbare Strombegrenzung abgesichert.

Betriebssicherheit

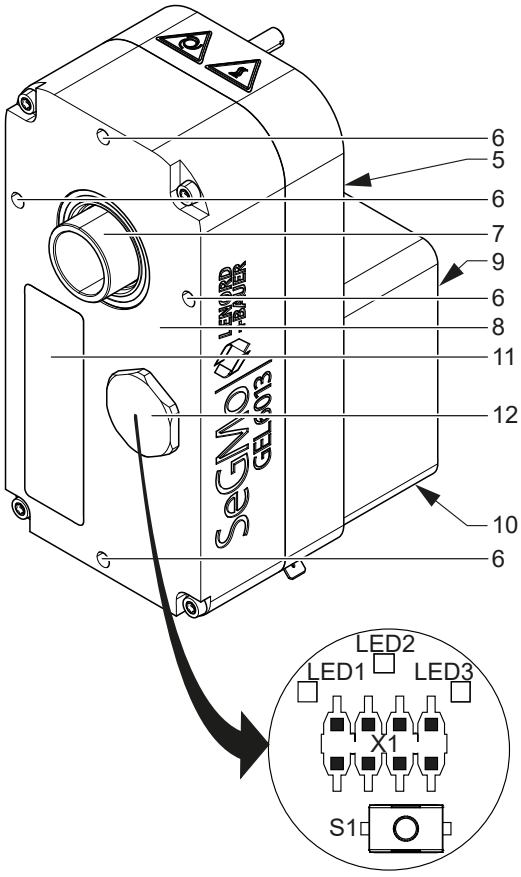
Wichtige Parameter werden überwacht und der Positionierantrieb so aktiv vor Überlastung geschützt. Folgende Überwachungseinrichtungen unterstützen den störungsfreien Betrieb:

- Sanftanlauf und -auslauf über Beschleunigungs- und Verzögerungsrampen
- Über-/Unterspannungserkennung der Versorgungsspannungen (Leistungskreis und Logikkreis)
- Stillstandserkennung
- Temperaturüberwachung der Leistungsendstufe und des Gehäuseinnenraums
- Interne Sicherung und Strombegrenzung

Benannte Teile



Positionierantrieb mit Durchgangshohlwelle - Frontseite



Positionierantrieb mit Durchgangshohlwelle - Rückseite

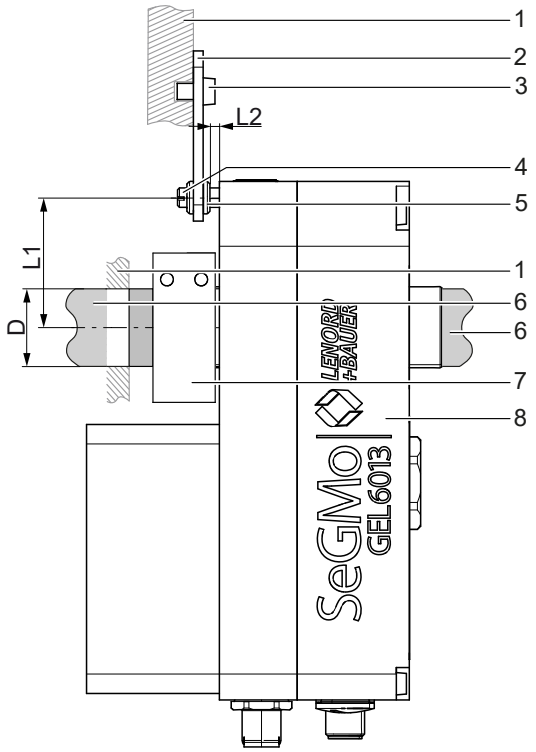
1 Gehäuse: Oberseite
2 Warnaufkleber „Warnung vor heißer Oberfläche“
3 Warnaufkleber „Warnung vor automatischem Anlauf“
4 Schaftschraube
5 Gehäuse: Frontseite
6 Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
7 Abtriebswelle als Durchgangshohlwelle (Durchmesser gemäß Typenschlüssel)
8 Gehäuse: Rückseite
9 Gehäuse: Motordeckel
10 Gehäuse: Unterseite
11 Typenschild
12 Blindstopfen

- LED-Anzeigen LED1 bis LED3 (LED-Zustände abhängig von der Kommunikationsschnittstelle)
- Servicestecker X1 (USB)
- Taster S1 für Kommunikationsschnittstelle **– –/EC/IP/RT**

Montage

Das Montagekonzept sieht eine Fest-Los-Lagerung vor. Über das Festlager trägt die Maschinenwelle die Masse des Positionierantriebs. Hierfür wird der Positionierantrieb über eine kraftschlüssige Verbindung direkt über die Durchgangshohlwelle mit einer Klemmkupplung auf die Maschinenwelle montiert. Die Schaftschraube verhindert ein Mitdrehen des Positionierantriebs und kompensiert als Loslager gegebenenfalls an der Abtriebswelle auftretende Unwuchtbewegungen. Wir empfehlen die Montage mit Hilfe einer Drehmomentstütze und eines Gleitlagers.

Aufnahme von Unwuchtbewegungen am Loslager (Beispiel mit Standard-Drehmomentstütze von Lenord+Bauer)



1 Maschinengehäuse
2 Drehmomentstütze
(Bestandteil von Zubehörsatz ZB6104)
3 Schraube M5×8
(Bestandteil von Zubehörsatz ZB6104)
4 Schaftschraube
5 Gleitlager OG0002
(Bestandteil des Zubehörpaketes ZB60X06 und des Zubehörsatzes ZB6104)
6 Maschinenwelle
7 Klemmkupplung
8 Gehäuse des Positionierantriebs
D Durchmesser der Maschinenwelle
L1 Abstand
„Mitte Abtriebswelle“ — „Mitte Schaftschraube“:
40 mm [1,57 in]
L2 Abstand
„Gleitlager“ — „Gehäuse Positionierantrieb“:
1 … 2 mm [39,37 mil … 78,74 mil]

Technische Daten

Positionierantrieb

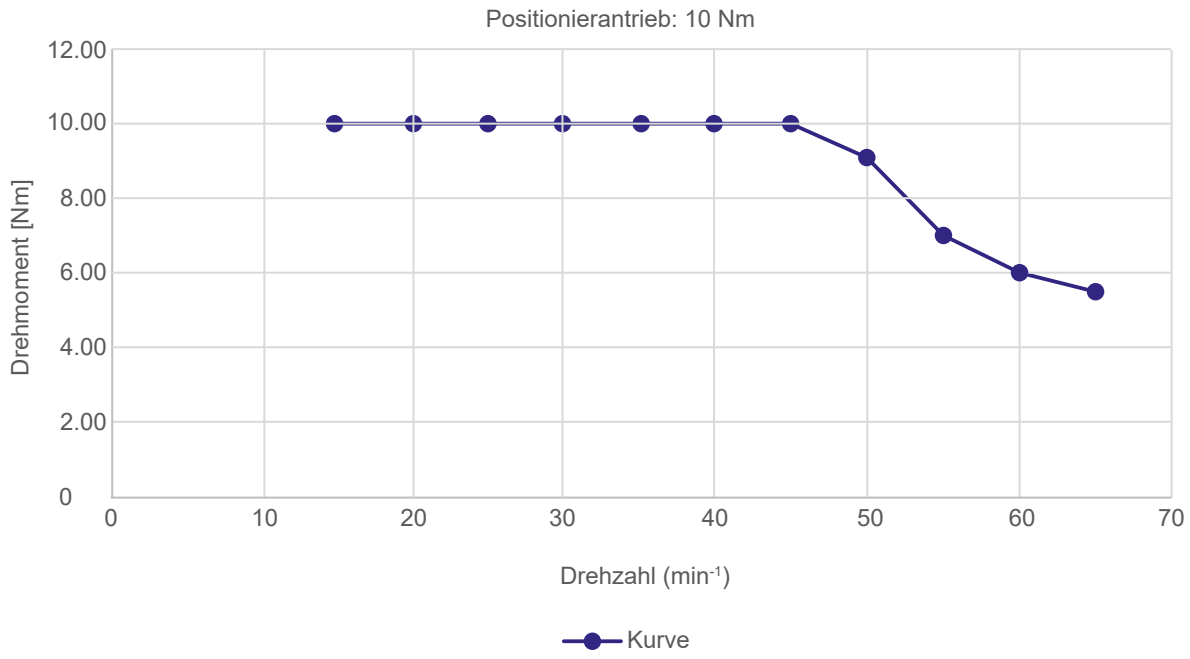
Nenndrehmoment / Option (Bauform)	**10** / **0** (K)	**10** / **1** (L)
Elektrische Daten		
Versorgungsspannung Logikkreis (1)	20 V … 30 V DC (Nennversorgungsspannung: 24 V DC)	
Versorgungsspannung Leistungskreis (1)	24 V … 30 V DC (Nennversorgungsspannung: 24 V DC) (! Maximale Motordrehzahl ist spannungsabhängig!)	
Maximale Stromaufnahme Logikkreis (2) (3) Anschlusstechnik: ▪ **ST** ▪ **SA/SL**	 ▪ 100 mA ▪ 10 mA	
Maximale Stromaufnahme Leistungskreis (2) (3) (4)	3,1 A	
Einschaltdauer ED in % (lastabhängig) (2)	ED = 25 % bei 100 % Lastmoment, Nennbetriebsart S2 „Basiszeit 4 Minuten: Einschaltdauer (ED) = 1 Minute, Pausendauer (PD) = 3 Minuten“	
Kommunikationsschnittstellen	EtherCAT; IO-Link; EtherNet/IP; PROFINET IO / RT	
Mechanische Daten		
Nenndrehmoment Abtriebswelle (5)	10 Nm bei 45 min^{-1} [7,38 ft•lbf bei 45 rpm]	
Abtriebswelle	Durchgangshohlwelle 20,2 mm [0,8 in]	
Gehäusematerial	Aluminium	
Gehäuseabmessungen	80 mm × 160 mm × 99,6 mm [3,15 in × 6,30 in × 3,92 in]	80 mm × 160 mm × 127,6 mm [3,15 in × 6,30 in × 5,02 in]
Masse	≈ 1,5 kg [3,31 lb]	
Geberdaten		
Auflösung	1000 Inkremente pro 360°	
Erfassungsbereich des Messsystems	▪ Unter Spannung: Unendlich ▪ Im spannungslosen Zustand: 218 Umdrehungen	
Umgebungsdaten		
Arbeitstemperaturbereich	0 °C … +55 °C [32 °F … 131 °F]	
Betriebstemperaturbereich	-10 °C … +55 °C [14 °F … 131 °F]	
Lagertemperaturbereich	-20 °C … +70 °C [-4 °F … +158 °F]	
Maximale relative Luftfeuchte	90 %	
Betauung	Nicht zulässig	
Schutzart (6)	IP 65, DIN EN 60529:2014-09, Wellendichtring (Material: FKM)	
Isolationsfestigkeit	√2 × 500 V DC; gemäß DIN EN 61439-1:2021-10	

Nenndrehmoment / Option (Bauform)	**10** / **0** (K)	**10** / **1** (L)
EMV (7)	Störfestigkeit DIN EN 61000-6-1:2007-10, EN 61000-6-1:2007 DIN EN 61000-6-2:2006-03 + Berichtigung 1:2011-06, EN 61000-6-2:2005 + AC:2005 IO-Link: DIN EN 61000-4-5:2019-03 (±1 kV Line-Earth/±0,5 kV Line-Line) Störaussendung DIN EN 61000-6-3:2011-09 + Berichtigung 1:2012-11, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011 + AC:2012, DIN EN 61000-6-4:2011-09, EN 61000-6-4:2007 + A1:2011	
Vibrationsfestigkeit	50 m/s² [164,04 ft/s²] (≈ 5g) @ 10 ... 150 Hz; gemäß DIN EN 60068-2-6:2008-10	
Schockfestigkeit	150 m/s² [492,13 ft/s²] (≈ 15g) @ 6 ms; gemäß DIN EN 60068-2-27:2010-02	
Geräuschemission (8)	65 dB	
Daten für „cULus Recognized Component“ (9)		
cULus Recognized Component	In Vorbereitung	
Eingangsspannung (Leistungskreis) U_{IN} (10)	24 V … 30 V DC	
Eingangsleistung (Leistungskreis), Einschaltdauer (ED) = 1 Minute, Pausendauer (PD) = 3 Minuten	In Vorbereitung	In Vorbereitung
Gehäuseschutzklasse (6)	Typ 1	
Arbeitstemperaturbereich	In Vorbereitung	
Betriebstemperaturbereich	In Vorbereitung	
Zulassungen		
Europäischer Wirtschaftsraum	Konformität gemäß ▪ EMV-Richtlinie 2014/30/EU ▪ Maschinen-Verordnung (EU) 2023/1230 ▪ Maschinenrichtlinie 2006/42/EG CE	
USA und Kanada (9)	Zertifizierung cULus Recognized Component c UL us	

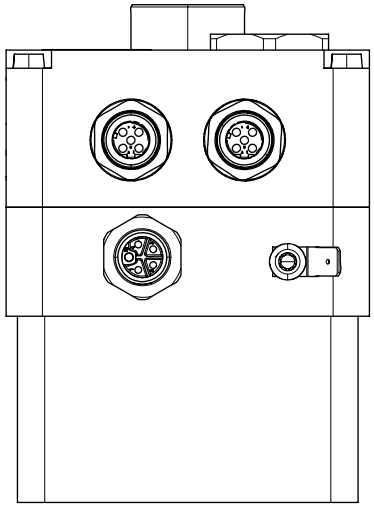
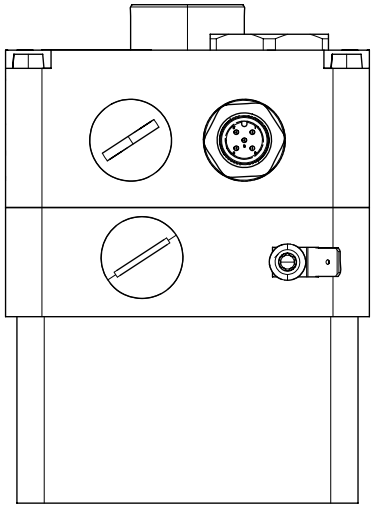
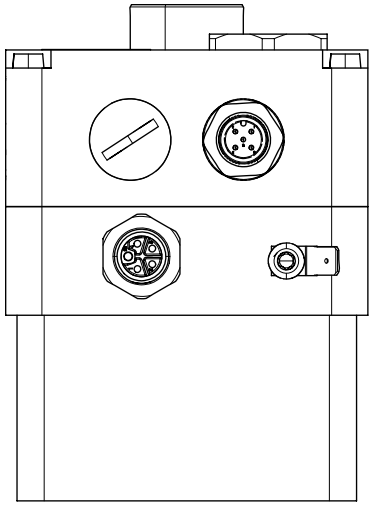
(1) Die Versorgungsspannungen sind galvanisch voneinander getrennt.
(2) Bei Nennversorgungsspannung
(3) Externe Sicherung erforderlich
(4) Last- und parameterabhängig
(5) Bei Nennversorgungsspannung und Nennbetriebsart S2
(6) Die Schutzart/Gehäuseschutzklasse wird nur eingehalten, wenn alle Blindstopfen eingeschraubt sind und alle nicht verwendeten Steckverbinder abgedeckt sind.
(7) Nur geschirmte Ethernet-Leitungen verwenden.
(8) Gemessen im Abstand von 1,0 m [39,37 in] bei Nennlast und Nenngeschwindigkeit
(9) In Vorbereitung
(10) Entspricht der Versorgungsspannung Leistungskreis

Drehmoment-Kennlinie

Nenndrehmoment **10**



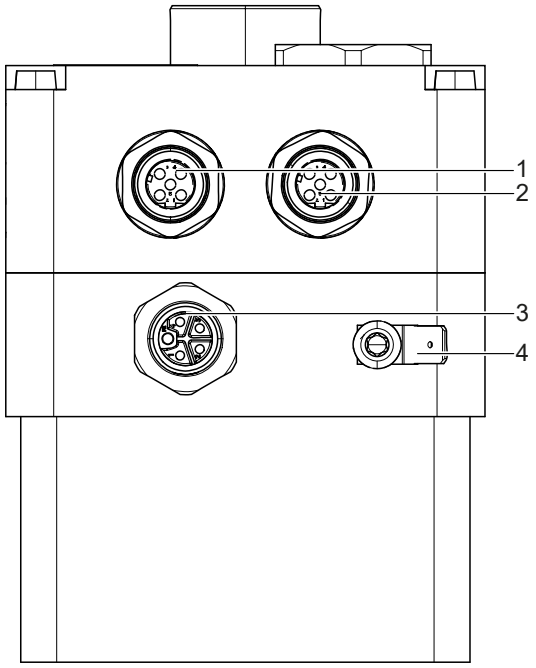
Übersicht Anschlusstechniken

Anschlusstechnik		
ST	**SA**	**SL**
1 Steckverbinder ▪ Versorgungsspannung Logikkreis ▪ Versorgungsspannung Leistungskreis 1 Steckverbinder ▪ Kommunikationsschnittstelle IN 1 Steckverbinder ▪ Kommunikationsschnittstelle OUT	1 Steckverbinder ▪ Kommunikationsschnittstelle ▪ Versorgungsspannung Logikkreis ▪ Versorgungsspannung Leistungskreis	1 Steckverbinder ▪ Kommunikationsschnittstelle ▪ Versorgungsspannung Logikkreis 1 Steckverbinder ▪ Versorgungsspannung Leistungskreis
		
Kommunikationsschnittstellen:		
- - (Konfigurierbare Industrial-Ethernet-Schnittstelle) **EC** (EtherCAT) **IP** (EtherNet/IP) **RT** (PROFINET IO / RT)	**IL** (IO-Link)	**IL** (IO-Link)

Anschlusstechnik **ST**

Benannte Teile

Unterseite



1 Switch-Buchse, M12 D-codiert:
- Kommunikationsschnittstelle IN

2 Switch-Buchse, M12 D-codiert:
- Kommunikationsschnittstelle OUT

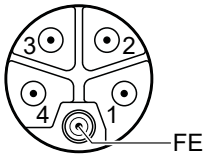
3 Stiftstecker, M12 L-codiert:
- Spannungsversorgung:
  - Versorgungsspannung Logikkreis
  - Versorgungsspannung Leistungskreis

4 Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]:
- Funktionserde

Anschlussbelegungen

Spannungsversorgung (Versorgungsspannung Logikkreis und Versorgungsspannung Leistungskreis)

M12 L-codiert

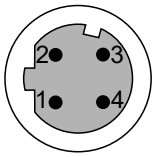


Stiftkontakt
(Steckansicht)

Pin-Bezeichnung	Signalbezeichnung
1	+ 24 V Logik
2	GND Leistung
3	GND Logik
4	+ 24 V Leistung
FE	Nicht belegt
Steckergehäuse	Funktionserde

Kommunikationsschnittstellen
Konfigurierbare Industrial-Ethernet-Schnittstelle (**- -**), EtherCAT (**EC**), EtherNet/IP (**IP**), PROFINET IO / RT (**RT**)

2 × M12 D-codiert



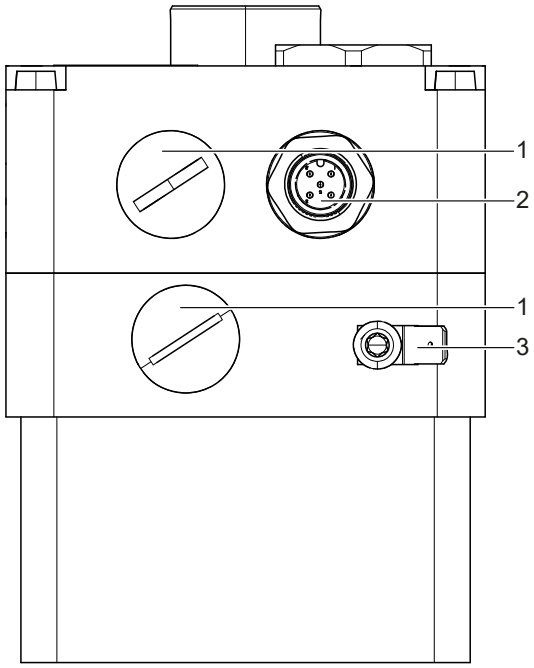
Switch-Buchsen
(Steckansicht)

Pin-Bezeichnung	Signalbezeichnung IN/OUT
1	Transmission Data+
2	Receive Data+
3	Transmission Data-
4	Receive Data-

Anschlusstechnik **SA**

Benannte Teile

Unterseite



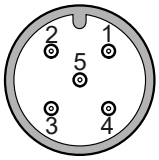
1 Verschlussstopfen
(Nicht zu verwenden durch den Bediener!)
2 Stiftstecker, M12 A-codiert:
- Kommunikationsschnittstelle IO-Link
- Spannungsversorgung:
  - Versorgungsspannung Logikkreis
  - Versorgungsspannung Leistungskreis

3 Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]:
- Funktionserde

Anschlussbelegung

Spannungsversorgung und Kommunikationsschnittstelle IO-Link (**IL**)

M12 A-codiert



Stiftkontakt
(Steckansicht)

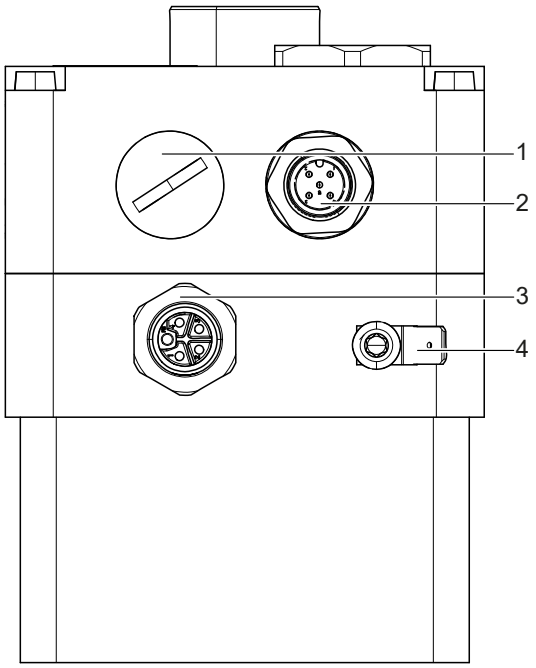
Pin-Bezeichnung	Signalbezeichnung
1	+24 V (1)
2	+24 V Leistung
3	GND (1)
4	IO-Link C/Q
5	GND Leistung
Steckergehäuse	Funktionserde

(1) Spannungsversorgung der Kommunikationsschnittstelle und des Positionierantriebs (Versorgungsspannung Logikkreis)

Anschlusstechnik **SL**

Benannte Teile

Unterseite



1 Verschlussstopfen
(Nicht zu verwenden durch den Bediener!)
2 Stiftstecker, M12 A-codiert:
- Kommunikationsschnittstelle IO-Link
- Spannungsversorgung:
  - Versorgungsspannung Logikkreis

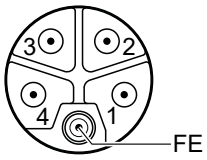
3 Stiftstecker, M12 L-codiert:
- Spannungsversorgung:
  - Versorgungsspannung Leistungskreis

4 Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]:
- Funktionserde

Anschlussbelegungen

Spannungsversorgung (Versorgungsspannung Leistungskreis)

M12 L-codiert



Stiftkontakt
(Steckansicht)

Pin-Bezeichnung	Signalbezeichnung
1	Nicht belegt
2	GND Leistung
3	Nicht belegt
4	+ 24 V Leistung
FE	Nicht belegt
Steckergehäuse	Funktionserde

Spannungsversorgung (Versorgungsspannung Logikkreis) und Kommunikationsschnittstelle IO-Link (**IL**)

M12 A-codiert



Stiftkontakt
(Steckansicht)

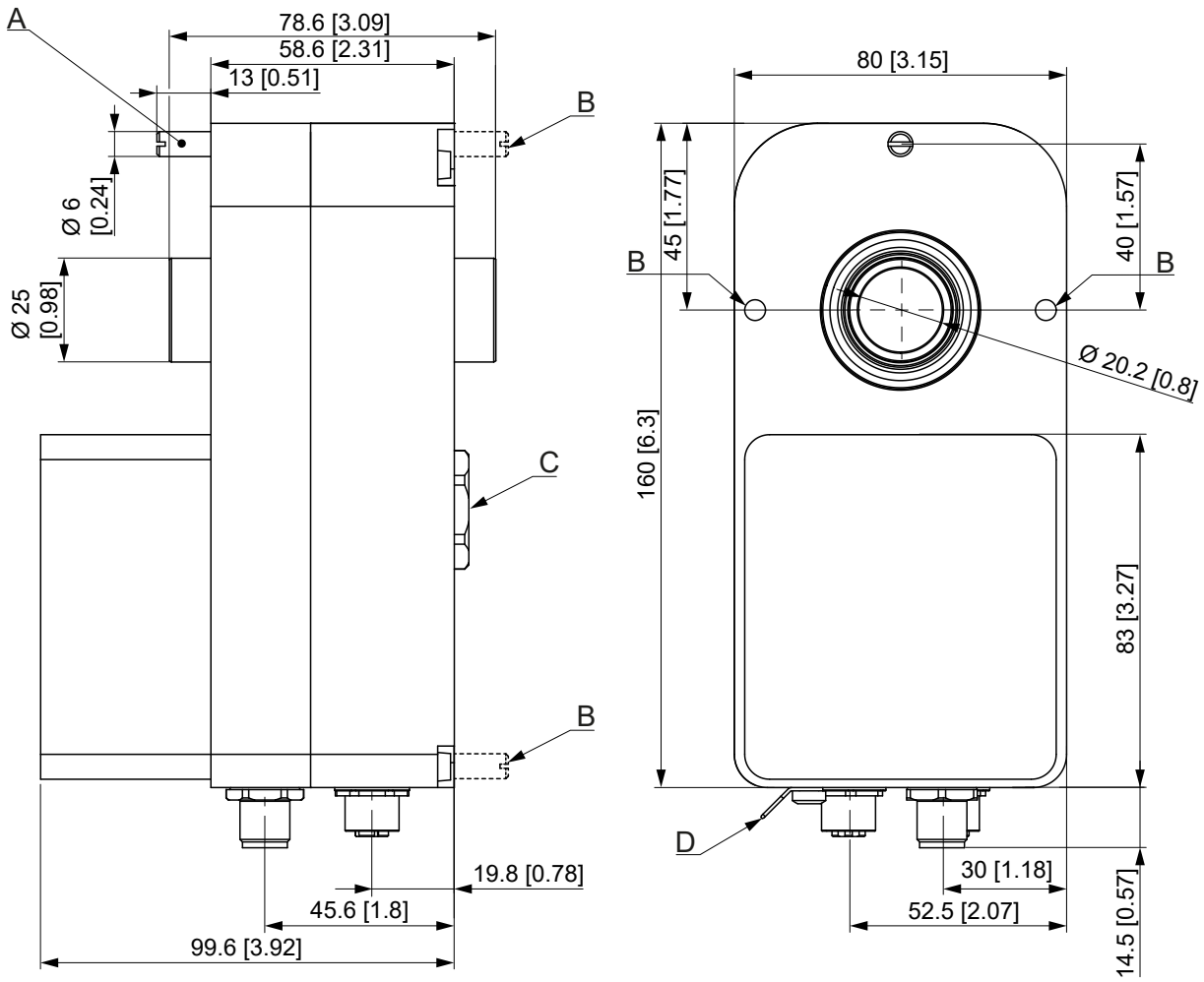
Pin-Bezeichnung	Signalbezeichnung
1	+24 V (1)
2	Nicht belegt
3	GND (1)
4	IO-Link C/Q
5	Nicht belegt
Steckergehäuse	Funktionserde

(1) Spannungsversorgung der Kommunikationsschnittstelle und des Positionierantriebs (Versorgungsspannung Logikkreis)

Maßbilder

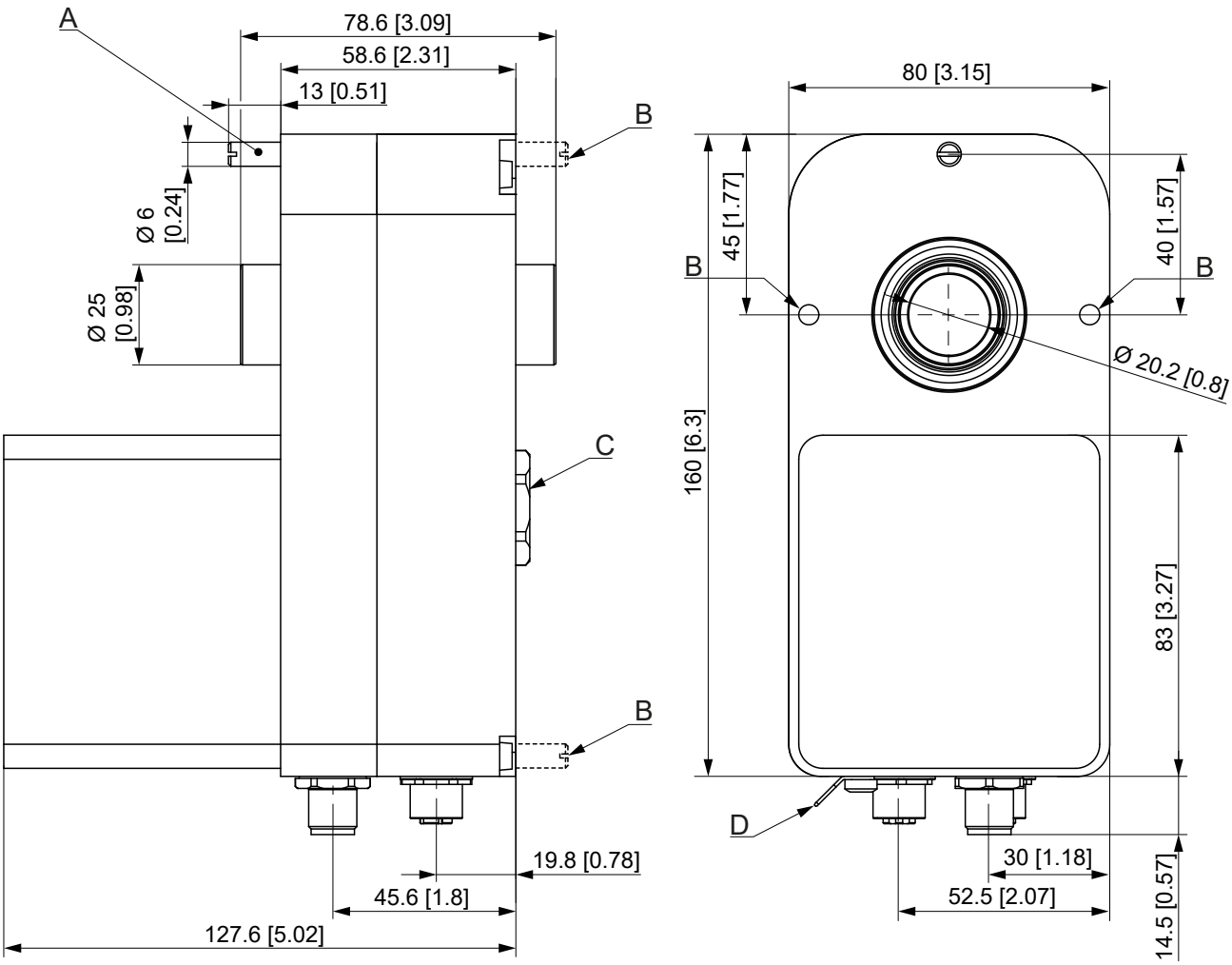
Alle Maße in Millimetern [inches]

Anschlusstechnik **ST** / Nenndrehmoment **10** / Option **0**



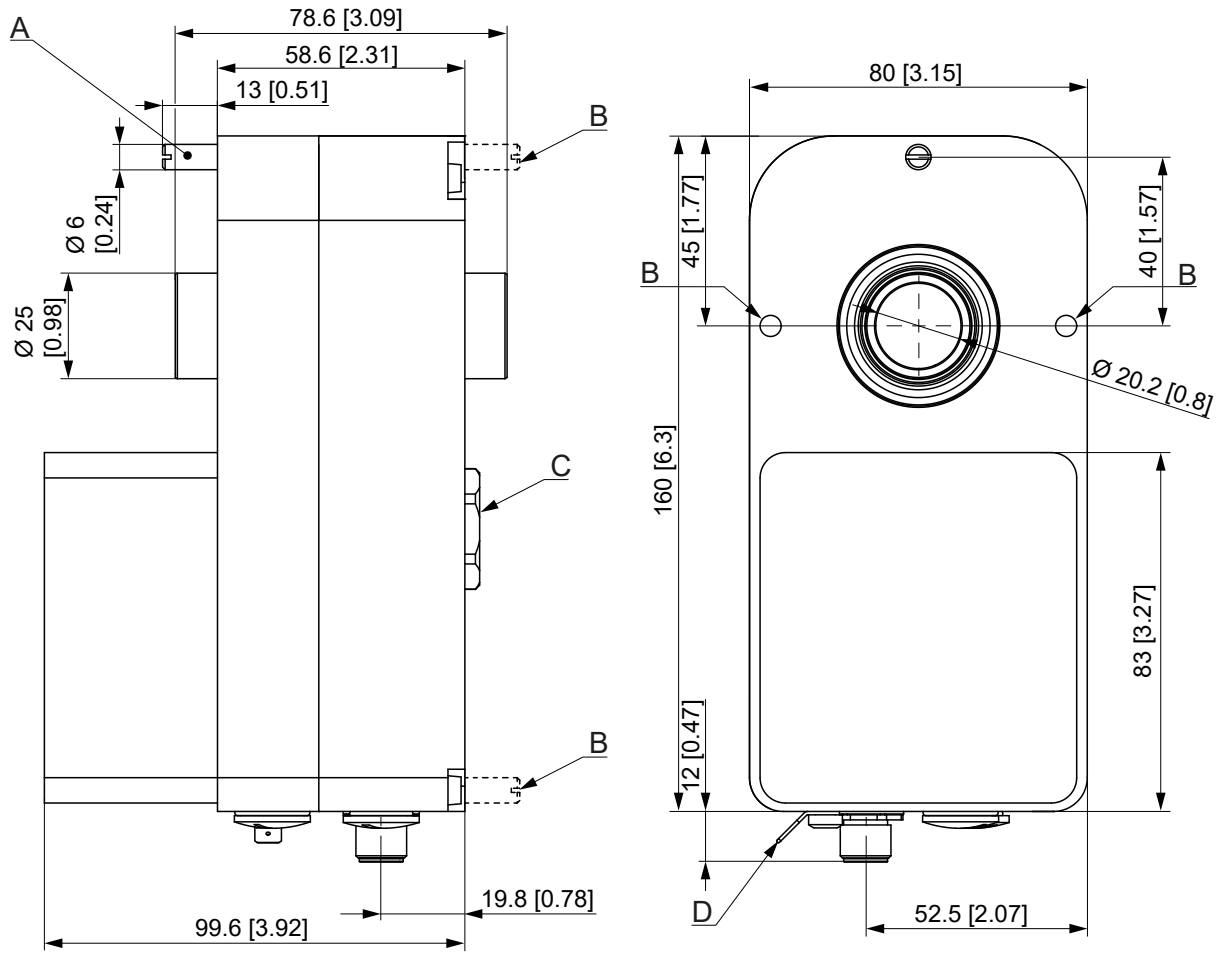
A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Anschlusstechnik **ST** / Nenndrehmoment **10** / Option **1**



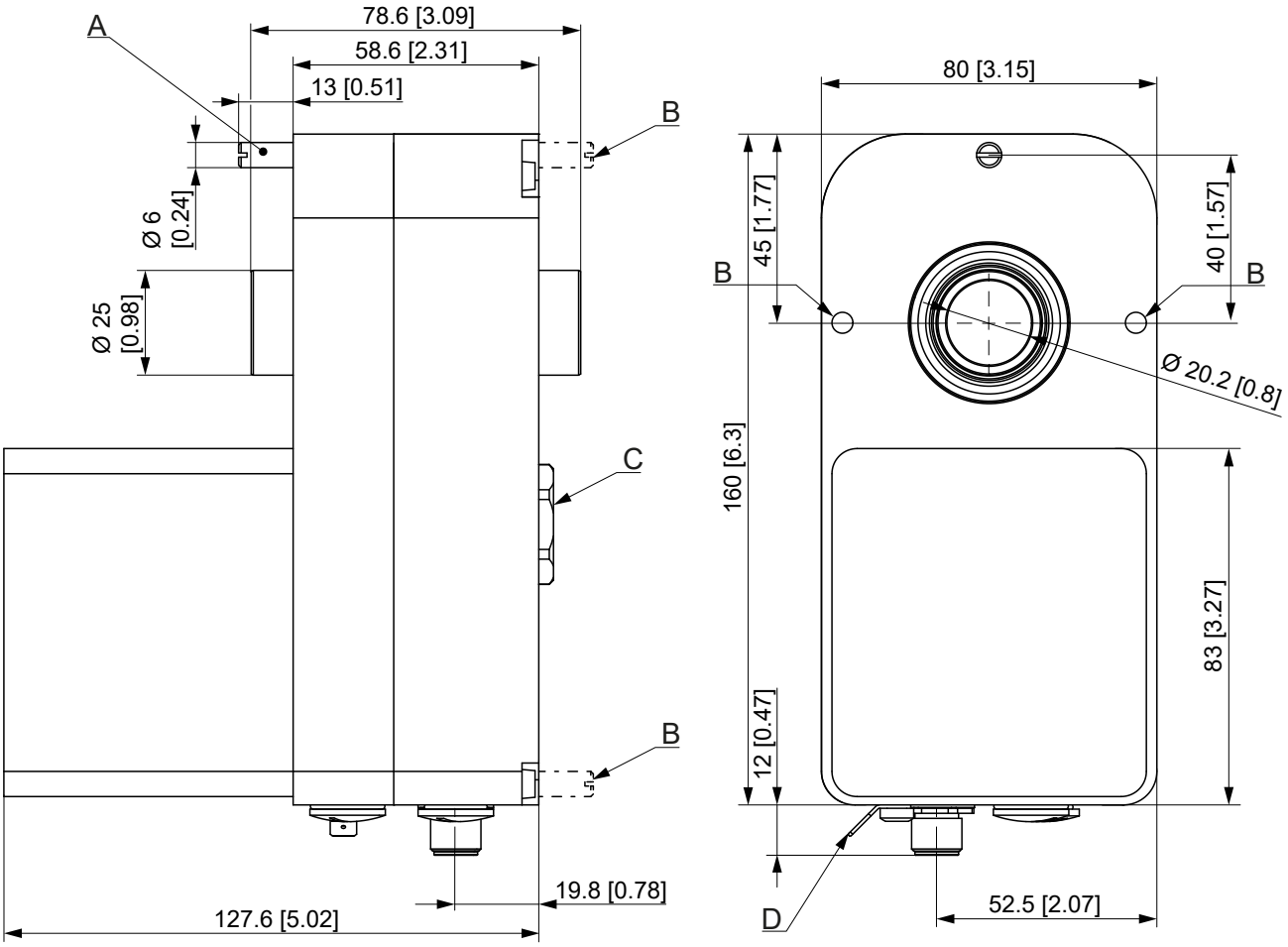
A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Anschlusstechnik **SA** / Nenndrehmoment **10** / Option **0**



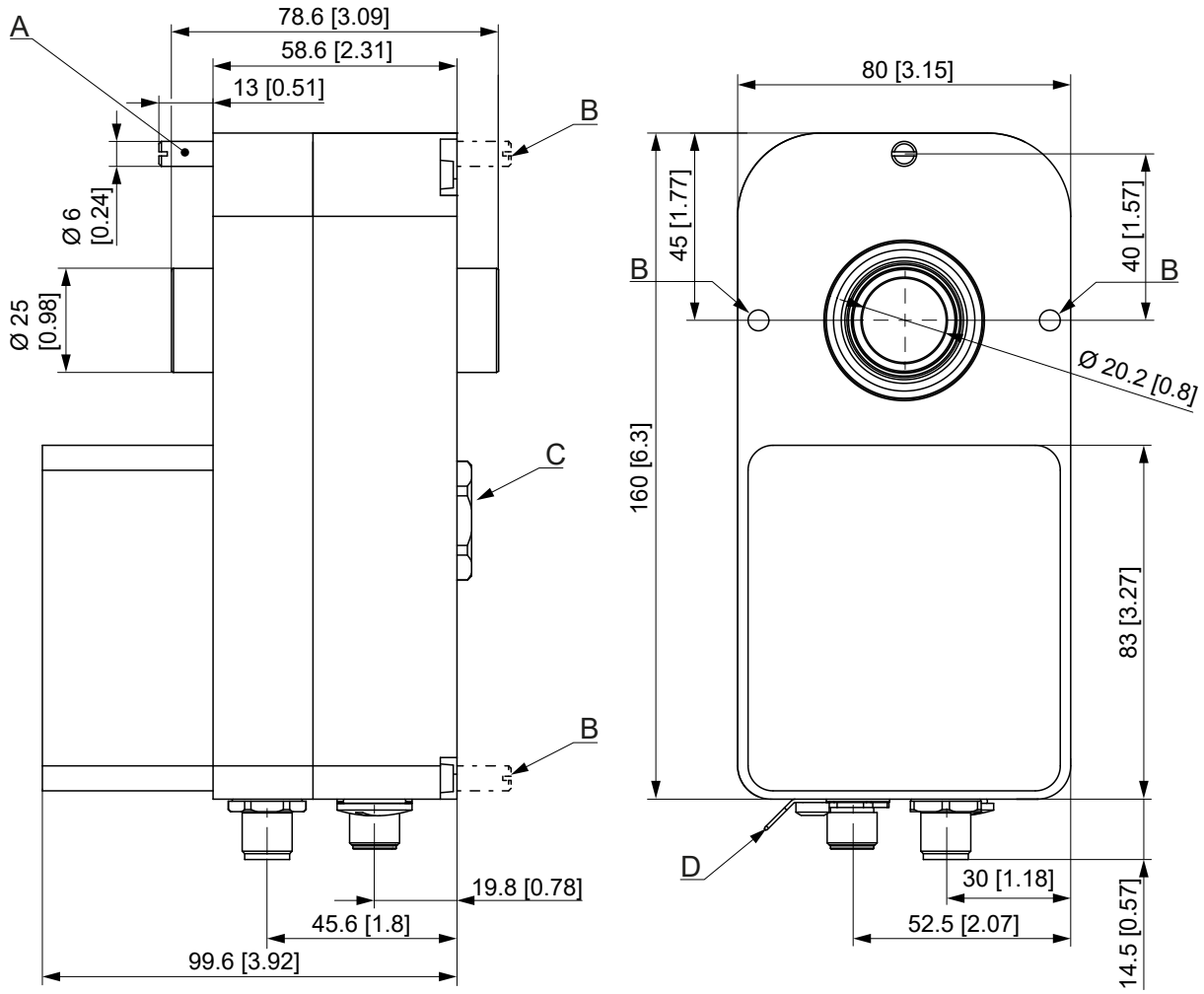
A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Anschlusstechnik **SA** / Nenndrehmoment **10** / Option **1**



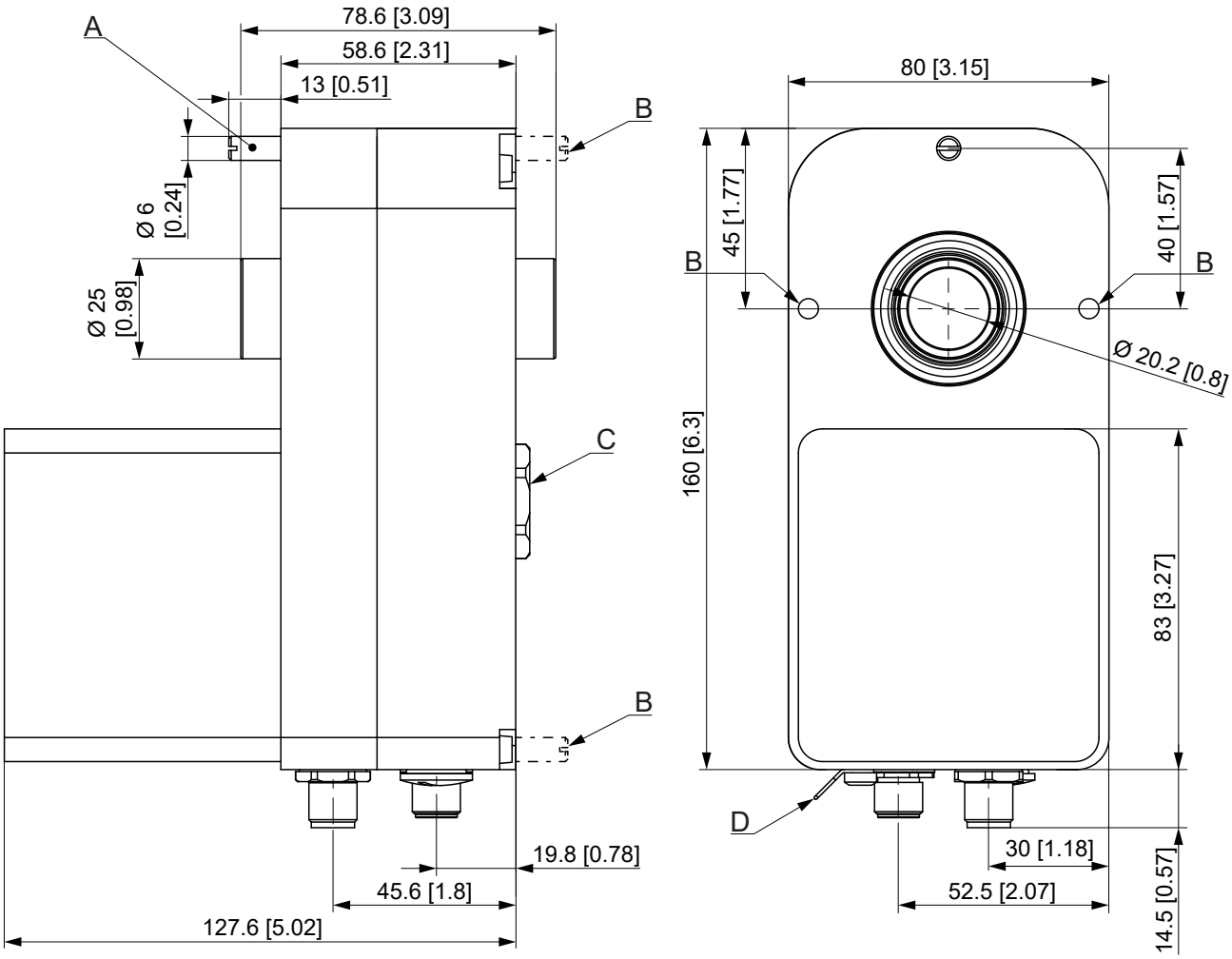
A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Anschlusstechnik **SL** / Nenndrehmoment **10** / Option **0**



A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Anschlusstechnik **SL** / Nenndrehmoment **10** / Option **1**



A Schaftschraube Ø 6 mm [0,24 in]
B Alternative Befestigungspositionen der Schaftschraube
C Blindstopfen mit Außengewinde; Anzugsdrehmoment 2 Nm [1,48 ft•lbf]
D Flachstecker 6,3 mm [0,25 in]

Zubehör und Ersatzteile

Montage- und Anschlusszubehör

Das Zubehör ist nicht im Lieferumfang enthalten.

Bezeichnung	Artikel-Nummer
Klemmkupplung für Maschinenwellen mit Durchmesser: ▪ 15 mm [0,59 in] ▪ 16 mm [0,63 in] ▪ 17 mm [0,67 in] ▪ 18 mm [0,71 in] ▪ 19 mm [0,75 in] ▪ 20 mm [0,79 in]	 ▪ MZ1351 ▪ MZ1335 ▪ MZ1354 ▪ MZ1356 ▪ MZ1355 ▪ MZ1339
USB Service-Adapter (1)	ZB60X01
Zubehörsatz, bestehend aus: ▪ 1 St. Drehmomentstütze GZ1165 inklusive Gleitlager OG0001, Artikel-Nummer BG5013 ▪ 1 St. Gleitlager OG0002 ▪ 2 St. Schraube M5×8, Artikel-Nummer: VS2107 ▪ 1 St. Schaftschraube M5×20, Artikel-Nummer: VS3412 ▪ 1 St. Montagehinweis, Artikel-Nummer: D-53H-6110_01	ZB6104
Zubehör für Nenndrehmoment **10**	
Zubehörpaket Gleitlager, bestehend aus: 5 St. Gleitlager, Artikel-Nummer: OG0002	ZB60X06
5 St. Schaftschraube M6x20, Artikel-Nummer: VS3473	ZB60X09

(1) Nicht UL-zertifiziert

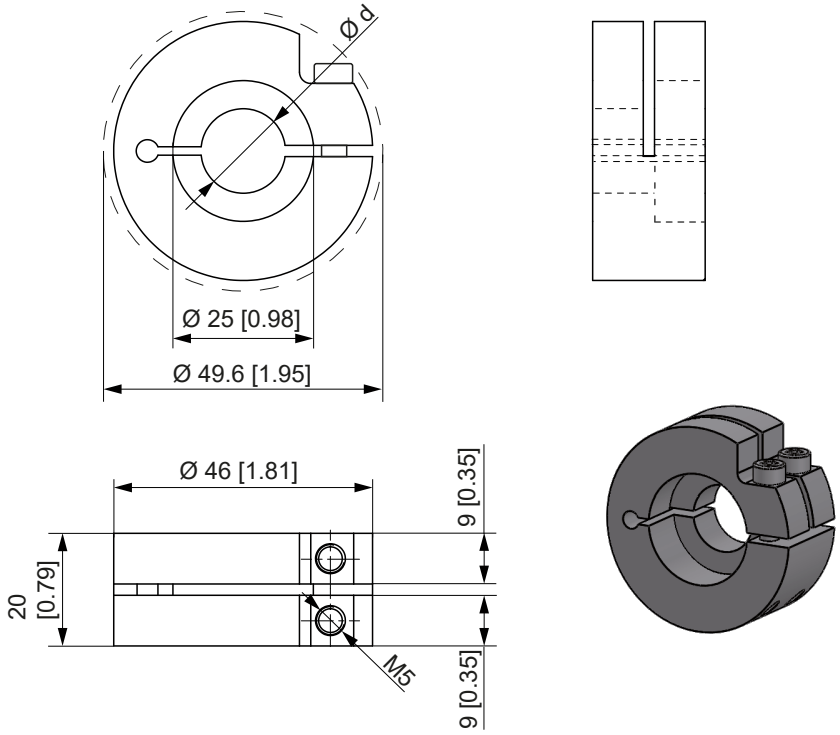
Ersatzteile

Bezeichnung
Warnaufkleber
Warnschild „Warnung vor automatischem Anlauf“, Seitenlänge 25 mm [0,98 in], ASR A1.3/ISO 7010, Warnzeichen W018
Warnschild „Warnung vor heißer Oberfläche“, Seitenlänge 25 mm [0,98 in], ASR A1.3/ISO 7010, Warnzeichen W017

Maßbilder Montagezubehör

Alle Maße in Millimetern [inches]

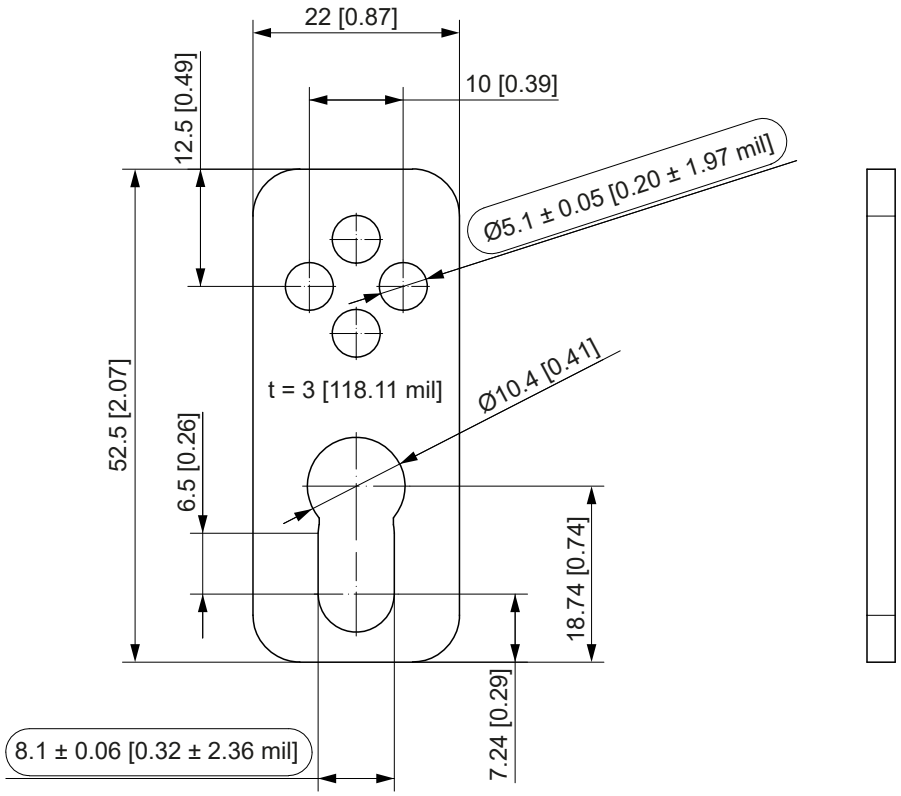
Klemmkupplung



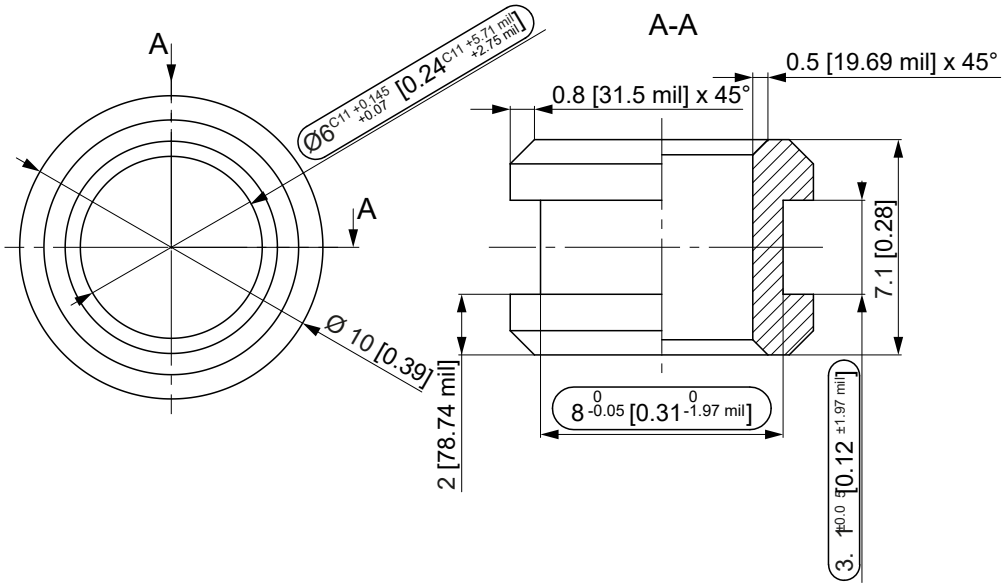
Für Maschinenwellen mit Durchmessern von 15 mm bis 20 mm [0,59 in bis 0,79 in]

Maße / **Artikel-Nummer**	**MZ1351**	**MZ1335**	**MZ1354**	**MZ1356**	**MZ1355**	**MZ1339**
Ø d	15 [0,59] H9	16 [0,63] H9	17 [0,67] H9	18 [0,71] H9	19 [0,75] H9	20 [0,79] H9
Schrauben ISO 14579 Torx	M5	M5	M5	M5	M5	M5

Drehmomentstütze GZ1165 aus Zubehörsatz ZB6104



Gleitlager OG0002 (Bestandteil des Zubehörpaketes ZB60X06 und des Zubehörsatzes ZB6104)



Typenschlüssel

6013	Produkttyp									
	Kommunikationsschnittstelle									
	- - Konfigurierbare Industrial-Ethernet-Schnittstelle (1)									
	EC EtherCAT									
	IL IO-Link									
	IP EtherNet/IP									
	RT PROFINET IO / RT									
		Nenndrehmoment								
		10 10 Nm bei 45 min-1 [7,38 ft•lbf bei 45 rpm]								
			Abtriebswelle in Millimeter [inch]							
			U 20,2 mm [0,8 in] Durchgangshohlwelle							
				Gehäusematerial						
				A Aluminium						
					Bauform					
					K Kurz					
					L Lang					
						Anschlusstechnik				
						ST 3 Steckverbinder (2 × M12: Feldbus/Industrial-Ethernet, M12: Spannungsversorgung)				
						SA 1 Steckverbinder (M12: IO-Link und Spannungsversorgung)				
						SL 2 Steckverbinder (2 × M12; separate Spannungsversorgung des Leistungskreises)				
							Sensor			
							M Magnetisch-absoluter Multiturngeber (218 Umdrehungen)			
								Ausführung		
								C cULus Recognized Component (2)		
									Schutzart	
									2 IP 65 Ausführung **C**: zusätzlich Gehäuseschutzklasse Typ 1	
										Option
										0 Ohne Haltebremse
										1 Mit Haltebremse
▼	▼	▼	▼	▼	▼	▼	▼	▼	▼	▼
6013	_ _	_ _	_	_	_	_ _	_	_	_	_ ◄ **Produktbezeichnung**

(1) USB Service-Adapter erforderlich

(2) In Vorbereitung

Einschränkungen im Typenschlüssel

Anschlusstechnik

- Die Anschlusstechnik **ST** ist nur mit Kommunikationsschnittstelle **- -/EC/IP/RT** lieferbar.
- Die Anschlusstechniken **SA** und **SL** sind nur mit Kommunikationsschnittstelle **IL** lieferbar.

Kundenspezifische Anpassungen

- Sondergehäuse und Sonderwellen sind auf Anfrage gemäß Freigabezeichnung lieferbar.
- Kundenspezifische Ausführungen mit einer Sonderkonfektionierung oder mit geänderten technischen Spezifikationen erhalten eine Y-Nummer (<Produkttyp>Y<dreistellige Zahl>). Je nach kundenspezifischer Änderung können weitere oder andere Dokumente gültig sein.

Hinweise für USA und Kanada

In Vorbereitung

Europa

Deutschland

Lenord, Bauer & Co. GmbH
Dohlenstrasse 32
46145 Oberhausen
Tel. +49 (0)208 9963 0
E-Mail info@lenord.de
www.lenord.de

Italien

Lenord+Bauer Italia S.r.l.
Viale Famagosta 61
20124 Milano
Tel. +39 02 36536936
E-Mail salesitaly@lenord.com
www.lenord.com

Spanien

Lenord Bauer Iberica, S.L.
Carrer de Balmes, 150, 5°
08008 Barcelona
Tel. +34 603 607 499
E-Mail info@lenord.es
www.lenord.com

Nordamerika

USA

Lenord+Bauer USA Inc.
32000 Northwestern Highway, Suite 150
Farmington Hills, MI 48334
Tel. +1 248 446 7003
orders@lenord.com
www.lenord.com

Asien

China

Lenord+Bauer Automation Technology (Shanghai) Co., Ltd.
Block 42, Room 302, No.1000,
Jinhai Road, 201206 Shanghai
Tel. +86 21 50398270
E-Mail Info@lenord.cn
www.lenord.cn

Indien

Lenord+Bauer India Private Limited
417 Golden Square Prime Serviced Office
Davanam Sarovar Portico Suites
Hosur Main Road, Bengaluru 560068
Karnataka
Tel. +919901516814
E-Mail info@lenord.co.in
www.lenord.co.in

Zertifizierte Qualität für Ihre Sicherheit

DIN EN ISO 9001 CERTIFIED
DIN EN ISO 14001 CERTIFIED
DIN EN ISO 22163 CERTIFIED

LENORD +BAUER
Finding solutions. Founding trust.